

**Солдатов Александр Вячеславович,**  
Окончил в 2006 г. электроэнергетический  
факультет ЧГУ им. И.Н. Ульянова.  
Заместитель заведующего отделом РЗА  
станционного оборудования ООО НПП  
«ЭКРА»;

**Никитина Анастасия Николаевна,**  
Студент факультета энергетики и

электротехники ЧГУ им. И.Н. Ульянова по  
направлению подготовки «Релейная  
защита и автоматизация  
электроэнергетических систем». Техник  
отдела РЗА станционного оборудования  
ООО НПП «ЭКРА».

## ВЫБОР УСТАВКИ БЛОКИРОВКИ АЛАР ПО МИНИМАЛЬНОМУ НАПРЯЖЕНИЮ В РЕЖИМЕ ПОТЕРИ УСТОЙЧИВОСТИ В ЭНЕРГОСИСТЕМЕ

Антонов В.И., Наумов В.А., Петров В.С., Солдатов А.В., Александрова М.И.  
Чувашский государственный университет им. И.Н. Ульянова, ООО НПП «ЭКРА»

### Введение

Устройства автоматической ликвидации асинхронного режима (АЛАР) могут срабатывать ложно при близком внешнем ЭЦК [1]. Во избежание этого применяется блокировка по минимальному напряжению.

Величина уставки блокировки по минимальному напряжению зависит от совокупности факторов: режимных условий и характеристик тракта измерения. В настоящей работе изучаются основные теоретические вопросы, связанные с выбором этой уставки.

### Блокировка по минимальному напряжению

Устройство АЛАР, пользуясь измерениями напряжения  $\dot{U}$  и тока  $\dot{i}$  прямой последовательности (рис. 1), и по известному сопротивлению контролируемого участка  $\alpha Z_{\Sigma}$  оценивает напряжение на его конце  $\dot{U}_K$ , где  $Z_{\Sigma}$  – эквивалентное сопротивление электропередачи.

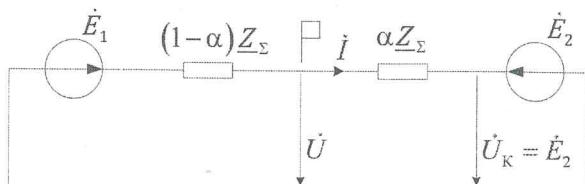


Рис. 1 Расчетная схема электрической сети:  
флажком обозначено место установки устройства  
АЛАР

Блокировка по минимальному напряжению также выполняется с контролем прямой последовательности. При близком внешнем ЭЦК оценка величины напряжения прямой последовательности на месте установки АЛАР в момент возникновения ЭЦК мала и подвержена сильному влиянию погрешности, вызванной уходом частоты. Рассмотрим данный режим более подробно.

Полагаем, что ЭЦК расположен вблизи АЛАР слева от места установки. Принимаем, что частота источника  $\dot{E}_1$  равна номинальной, а частота источника  $\dot{E}_2$  отличается от номинальной.

Удобно рассматривать напряжение на месте установки устройства АЛАР  $\dot{U}$  относительно напряжения на конце участка  $\dot{U}_K$  поскольку оно известно, т.е.  $\dot{U}_K = \dot{E}_2$ . Учитывая это, зафиксируем вектор источника  $\dot{E}_2$  (рис. 2) на действительной оси. Тогда, при отсутствии погрешности в измерениях, движение вектора напряжения  $\dot{U}$  происходит по голографу 1. Видно, что в этом случае голограф 1 не охватывает точку ЭЦК, и угол проворота вектора  $\dot{U}$  относительно  $\dot{E}_2$  не превышает  $90^{\circ}$ . Поэтому устройство АЛАР не фиксирует асинхронный режим.

Из-за погрешности в тракте измерения гидограф  $\dot{U}$  переместится из положения 1 в положение 2; величина перемещения определяется погрешностью  $\Delta U$ . Теперь вектор напряжения  $\dot{U}$  будет перемещаться по гидографу 2, охватывающему точку ЭЦК. Поэтому угол разворота вектора  $\dot{U}$  относительно  $\dot{E}_2$  уже будет более  $180^\circ$ , и устройство АЛАР зафиксирует ложный ЭЦК на контролируемом участке.

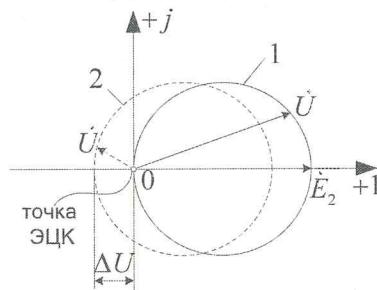


Рис. 2 Движение вектора напряжения на месте установки устройства АЛАР  $\dot{U}$  относительно вектора напряжения  $\dot{E}_2$ : 1 – в точке ЭЦК и 2 – по измерениям АЛАР

Для исключения ложного срабатывания устройства АЛАР уставка блокировки по минимальному напряжению должна быть больше величины максимальной погрешности

$$\frac{\max|\Delta\dot{U}|}{U_{\text{ном}}} = \frac{1,1}{3} \sqrt{k_f^2 - 2k_f \cos(180^\circ \Delta f T_6) + 1}, \quad (1)$$

где  $k_f = 1 - H(f_2 - f_0) - 0,5H(f_2 + f_0)$  – коэффициент, определяющий зависимость

Таблица 1 – Значения коэффициентов  $H(f_2 - f_0)$  и  $H(f_2 + f_0)$  для разных частот скольжения  $\Delta f$

$\Delta f, \text{Гц}$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$H(f_2 - f_0)$	0	0,001	0,003	0,006	0,011	0,016	0,024	0,032	0,042	0,052	0,064
$H(f_2 + f_0)$	0	0,01	0,02	0,029	0,039	0,048	0,056	0,065	0,085	0,095	0,105

### Заключение

Величина уставки блокировки устройства АЛАР по минимальному напряжению в асинхронном режиме должна рассчитываться исходя из расположения ЭЦК вне контролируемого участка вблизи АЛАР. Она зависит от частоты скольжения и должна быть не менее  $0,044U_{\text{ном}}$  при максимально возможной частоте скольжения  $\Delta f = 10$  Гц.

погрешности от частоты скольжения  $\Delta f = |f_2 - f_0|$ ;  $H(f_2 - f_0), H(f_2 + f_0)$  – коэффициенты передачи фильтра скользящего среднего, входящего в состав фильтра Фурье [2] при частотах  $(f_2 - f_0)$  и  $(f_2 + f_0)$  Гц, соответственно;  $T_6$  – интервал времени между вызовами функции блокировки в логике АЛАР.

Зависимость погрешности  $\frac{\max|\Delta\dot{U}|}{U_{\text{ном}}}$  от частоты скольжения  $\Delta f$  приведена на рис. 3.

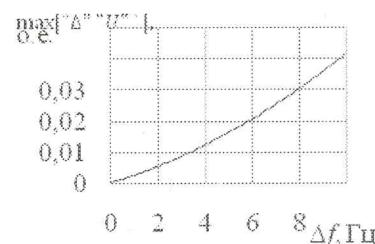


Рис. 3 Зависимость уставки от частоты скольжения

Значения коэффициентов  $H(f_2 - f_0)$  и  $H(f_2 + f_0)$  для разных частот скольжения  $\Delta f$  приведены в табл. 1 Таблица 1. Рабочий диапазон изменения скольжения  $\Delta f$  заимствован из стандарта [3].

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. СТО 59012820.29.020.008-2015 Стандарт организации. Релейная защита и автоматика. Автоматическое противоаварийное управление режимами энергосистем. Автоматика ликвидации асинхронного режима нормы и требования. – М.: ОАО «СО ЕЭС», 2015.
2. Антонов В.И. Общие начала теории фильтров ортогональных составляющих/

В.И. Антонов, В.А. Наумов, Н.Г. Иванов, А.В. Солдатов, А.И. Фомин. – Релейная защита и автоматизация. – №1 (22). – 2016.

3. СТО 56947007-33.040.20.123-2012 Стандарт организации. Аттестационные требования к устройствам противоаварийной автоматики (ПА). – М.: ОАО «ФСК ЕЭС», 2012.

#### Авторы:

**Антонов Владислав Иванович,** Окончил в 1978 г. факультет электрификации и автоматизации промышленности ЧГУ им. И.Н. Ульянова. В 1985 г. защитил в Ленинградском политехническом институте кандидатскую диссертацию «Разработка и исследование новых принципов построения измерительных органов направленных защит линий электропередачи». Доцент кафедры теоретических основ электротехники и релейной защиты и автоматики ЧГУ им. И.Н. Ульянова, главный специалист отдела РЗА станционного оборудования ООО НПП «ЭКРА»;

**Наумов Владимир Александрович,** Окончил в 2001 г. электроэнергетический факультет ЧГУ им. И.Н. Ульянова. В 2002 г. защитил магистерскую диссертацию. В 2005 г. защитил во ВНИИЭ кандидатскую диссертацию «Анализ и совершенствование продольных дифференциальных защит генераторов и

блоков генератор-трансформатор». Доцент кафедры теоретических основ электротехники и релейной защиты и автоматики ЧГУ им. И.Н. Ульянова, заместитель генерального директора - технический директор ООО НПП «ЭКРА»;

**Петров Владимир Сергеевич,** Окончил в 2010 г. электроэнергетический факультет ЧГУ им. И.Н. Ульянова. В 2015 г. защитил в Чувашском государственном университете имени И.Н. Ульянова кандидатскую диссертацию «Цифровая система автоматического ограничения повышения напряжения сетей 110-750 кВ». Научный сотрудник отдела РЗА станционного оборудования ООО НПП «ЭКРА»;

**Солдатов Александр Вячеславович,** Окончил в 2006 г. электроэнергетический факультет ЧГУ им. И.Н. Ульянова. Заместитель заведующего отделом РЗА станционного оборудования ООО НПП «ЭКРА»;

**Александрова Марина Ивановна,** Окончила в 2016 г. факультет энергетики и электротехники ЧГУ им. И.Н. Ульянова, получила степень бакалавра по направлению «Релейная защита и автоматизация электроэнергетических систем». Инженер отдела РЗА станционного оборудования ООО «НПП ЭКРА», магистрант ЧГУ им. И.Н. Ульянова по направлению «Автоматика энергосистем».

## БЫСТРОДЕЙСТВУЮЩИЙ ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЙ ОРГАН ТОКА ДЛЯ АВТОМАТИКИ ОПЕРЕЖАЮЩЕГО ДЕЛЕНИЯ СЕТИ

Антонов В.И., Наумов В.А., Солдатов А.В., Иванов Н.Г., Анисимова В.С.  
Чувашский государственный университет, ООО НПП «ЭКРА»

### Введение

Автоматика опережающего деления сети (АОДС) применяется для автоматического деления электрической сети во время КЗ с целью снижения тока через выключатель и создания благоприятных условий для его работы при отключении тока КЗ. Опережающее деление должно осуществляться до

отключения выключателя поврежденного элемента сети. Поэтому быстродействие АОДС должно быть не хуже 15-20 мс [0 – 2].

В результате действия АОДС ток через выключатель поврежденного элемента сети не должен превышать номинальный ток отключения выключателя - действующее значение основной гармоники тока, на